



**DOBOT**



**DEA**  
COBOTICS

Make Automation Easy





# Rivoluzionate la Vostra Produzione con Le Soluzioni di Robotica all'Avanguardia!

Grazie ad una lunga esperienza nel mondo della robotica, abbiamo selezionato per voi le migliori soluzioni per automatizzare le operazioni della vostra attività e le presentiamo con orgoglio in questo catalogo.

In collaborazione con la Dobot, ci impegniamo ogni giorno per trasformare in realtà le potenzialità senza limiti dei Cobot. Le nostre applicazioni collaborative sono studiate con attenzione e personalizzate per adattarsi perfettamente alle vostre esigenze specifiche.

Con una vasta gamma di robot e accessori, vi offriamo la flessibilità, la versatilità e la sicurezza di cui avete bisogno per affrontare le sfide della vostra produzione.

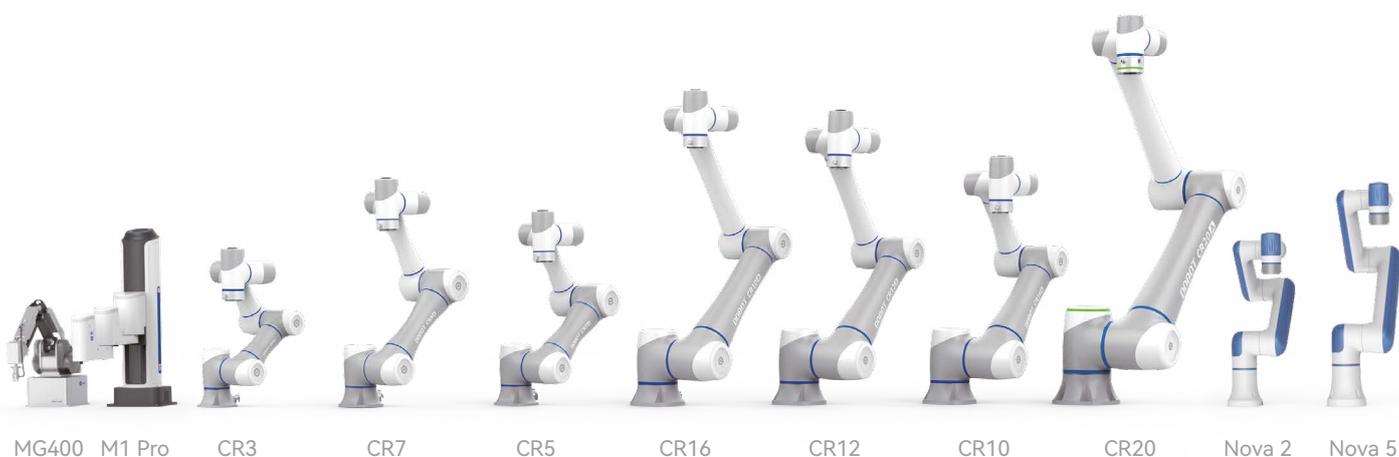
Ma cosa ci rende davvero unici?

È la nostra assistenza specialistica, fornita da un team di esperti dedicati, pronti a lavorare con voi per individuare la soluzione ottimale per le vostre esigenze.

Siamo qui per aiutarvi a sfruttare al massimo il potenziale della robotica industriale e a guidarvi verso un futuro di successo.

Non esitate a contattarci per scoprire come possiamo trasformare la vostra attività!

Siamo pronti a essere il vostro partner di fiducia nel vostro percorso verso l'automazione e l'efficienza



# Perchè Dobot?

Fondata nel 2015, Dobot Robotics offre 7 linee principali di prodotti: CRA, CRAS, CR, CRS, MG400, M1 Pro e Nova, con un'ampia gamma di robot collaborativi, in continua espansione.

Ad oggi, Dobot ha venduto oltre 68.000 robot collaborativi in 100 paesi e regioni, e si è classificato al primo posto tra gli esportatori cinesi di robot per 5 anni consecutivi.

Grazie alla loro flessibilità, i robot Dobot sono attualmente operativi in molteplici settori industriali e non.

Dobot ha origini nel settore dell'Educazione, rivolgendosi quindi alle scuole e alle università.

La loro programmazione intuitiva è stata poi ereditata da quelli che oggi riconosciamo come robot collaborativi per l'industria.

- Offre una gamma di prodotti che copre un carico utile da 0,5 a 20 kg, il primo nel settore.
- Gestisce le vendite globali di robot collaborativi, servendo 140 paesi e regioni.
- Ha venduto oltre 68.000 robot collaborativi.
- Ha sviluppato il SafeSkin, il primo accessorio indossabile pre-collisione al mondo per robot collaborativi per ottenere una maggiore efficienza e sicurezza.
- Opera in 3 centri di ricerca e sviluppo e 3 filiali all'estero negli Stati Uniti, in Germania e in Giappone, con ulteriori sedi a Shenzhen, Shanghai, Suzhou, Pechino, Qingdao e Chongqing.

## Panoramica delle Statistiche

**40%**  
investito in R&S

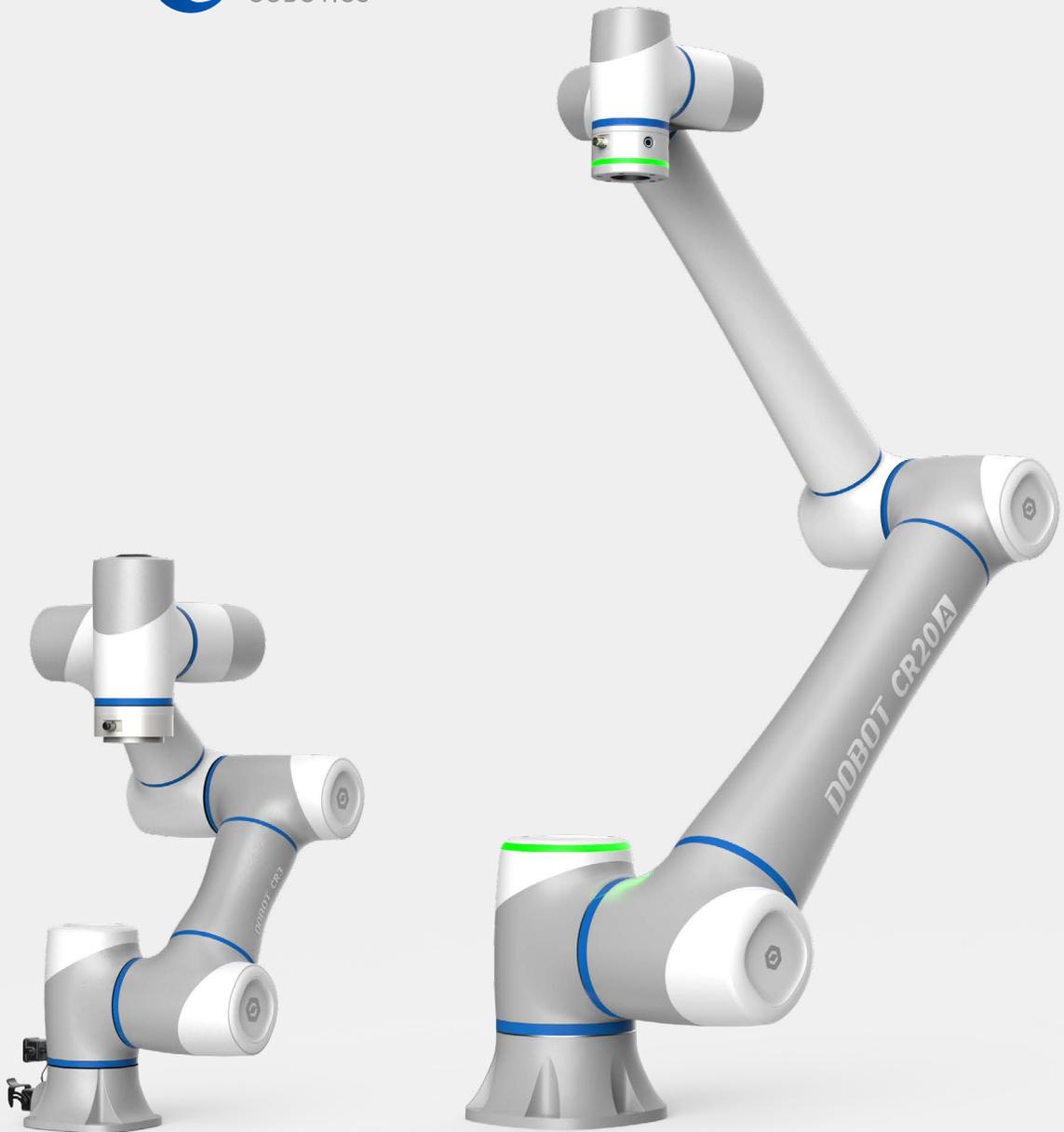
**Oltre 1200**  
Diritti di Proprietà Intellettuale

**398**  
Brevetti di Invenzione

**Copre oltre  
140**  
Paesi e Regioni

**Oltre 350**  
Partner Distributori

**Numero 1**  
Esportatore Cinese di  
Robot Industriali



# Serie CR / CRA DOBOT

## Realizzati per Applicazioni Flessibili

Le serie CR e CRA hanno carichi utili che vanno da 3 a 20 Kg e coprono innumerevoli scenari dell'industria andando ad ampliare le capacità di aziende grandi e piccole. Consentono di sfruttare i vantaggi offerti dall'automazione flessibile: incrementi nella produttività, migliore qualità dei pezzi, aumentata capacità e maggiore competitività. Sono sicuri ed efficienti, flessibili e user-friendly, soddisfacendo facilmente le esigenze degli utenti finali.



Elettronica  
di Consumo



Automotive



Semiconduttore



Lavorazione  
dei Metalli



Chimica



Alimentare  
e Bevande



Sanità



Vendita  
al Dettaglio

## Sicuro per una Collaborazione Efficiente

Le serie CR e CRA sono dotate di funzionalità di sicurezza integrate e sono certificate ISO 13849 e TS15066. Dotate di sensori per offrire 5 livelli regolabili di rilevamento delle collisioni, possono adattarsi a una varietà di scenari di applicazione.



## Posizionamento Preciso per Stabilità e Affidabilità

Le serie CR e CRA hanno una ripetibilità fino a  $\pm 0,02$  mm. Con il certificato MTBF 30.000 ore, i robot possono operare in modo affidabile per lunghe ore eseguendo compiti complessi e ripetitivi per migliorare notevolmente il rendimento della produzione e mantenere una qualità di produzione costante.



## Piattaforma Versatile Esperienza senza Interruzioni

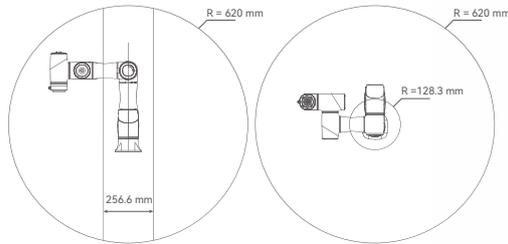
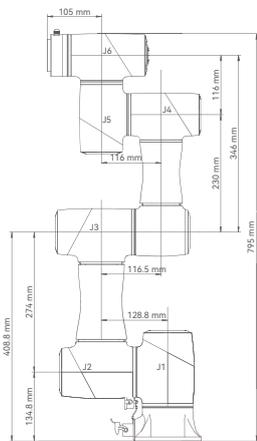
Le serie CR e CRA supportano la programmazione grafica su smartphone, tablet, computer e teach pendant compatibili con Android, iOS, Windows e altri sistemi operativi. Grazie alle schede di rete ad alta velocità da 433 Mbps, le serie CR e CRA offrono un'esperienza utente fluida. Con il pannello di controllo intelligente cablato, le funzionalità di drag-to-teach, registrazione e riproduzione della traiettoria possono essere avviate premendo un pulsante posizionato sulla testa del cobot o direttamente sul teach pendant. Le serie CR e CRA sono progettate per essere facili da imparare e utilizzare.



## CR3 – CR3A / S

Device Specifications & Dimensions

|                          |           |
|--------------------------|-----------|
| Peso                     | 16.5 kg   |
| Carico Utile             | 3 kg      |
| Raggio di Lavoro         | 620 mm    |
| Massima Portata          | 795 mm    |
| Ripetibilità             | ± 0.02 mm |
| Velocità Massima del TCP | 2 m/s     |



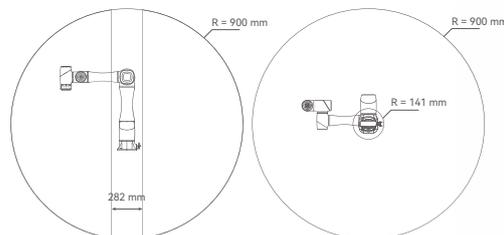
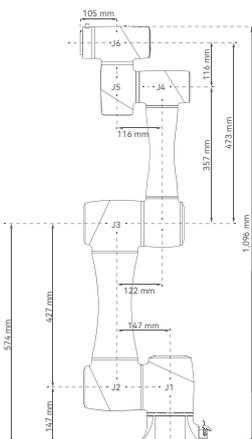
SafeSkin



## CR5 – CR5A / S

Device Specifications & Dimensions

|                          |           |
|--------------------------|-----------|
| Peso                     | 25 kg     |
| Carico Utile             | 5 kg      |
| Raggio di Lavoro         | 900 mm    |
| Massima Portata          | 1,096 mm  |
| Ripetibilità             | ± 0.02 mm |
| Velocità Massima del TCP | 3 m/s     |



SafeSkin

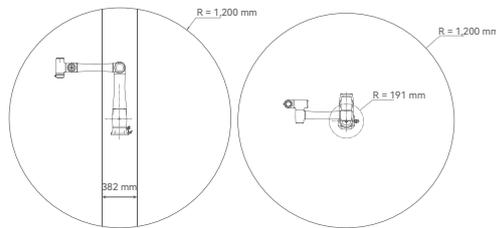
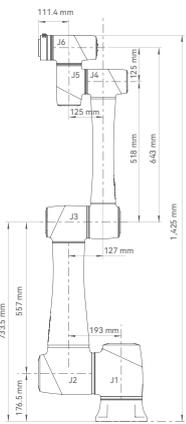




# CR12 – CR12A

Device Specifications & Dimensions

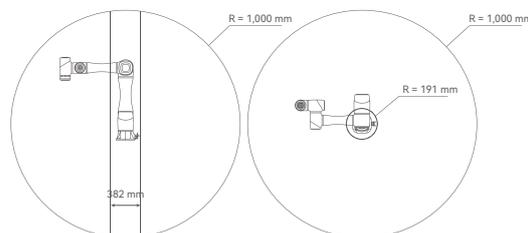
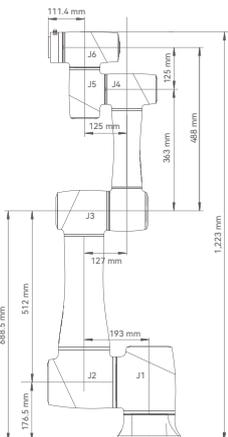
|                          |           |
|--------------------------|-----------|
| Peso                     | 39.5 kg   |
| Carico Utile             | 12 kg     |
| Raggio di Lavoro         | 1,200 mm  |
| Massima Portata          | 1,425 mm  |
| Ripetibilità             | ± 0.03 mm |
| Velocità Massima del TCP | 4 m/s     |



# CR16 – CR16A

Device Specifications & Dimensions

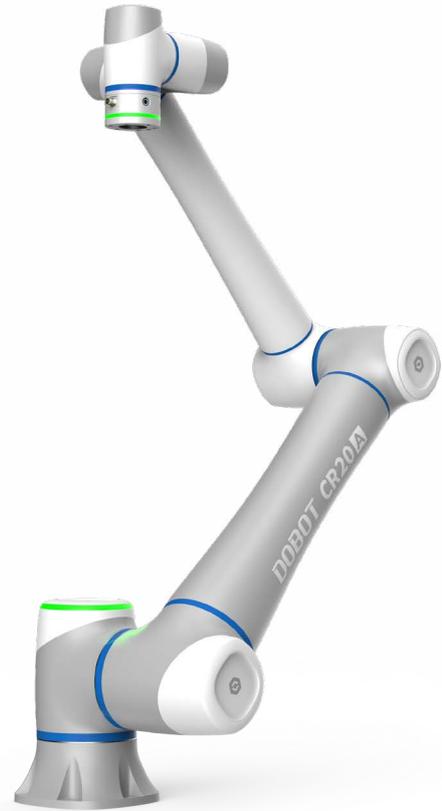
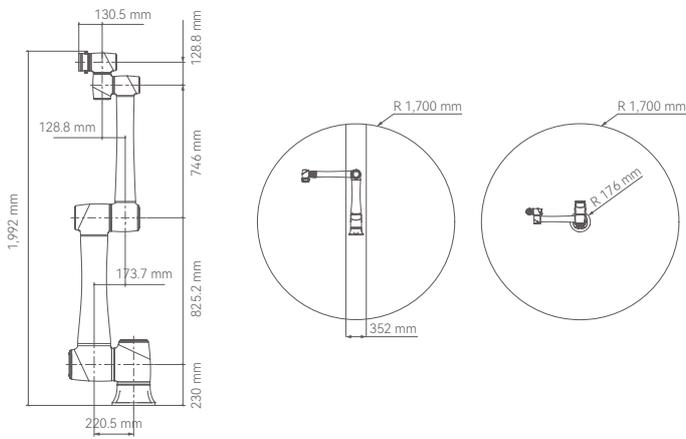
|                          |           |
|--------------------------|-----------|
| Peso                     | 40 kg     |
| Carico Utile             | 16 kg     |
| Raggio di Lavoro         | 1,000 mm  |
| Massima Portata          | 1,223 mm  |
| Ripetibilità             | ± 0.03 mm |
| Velocità Massima del TCP | 3 m/s     |



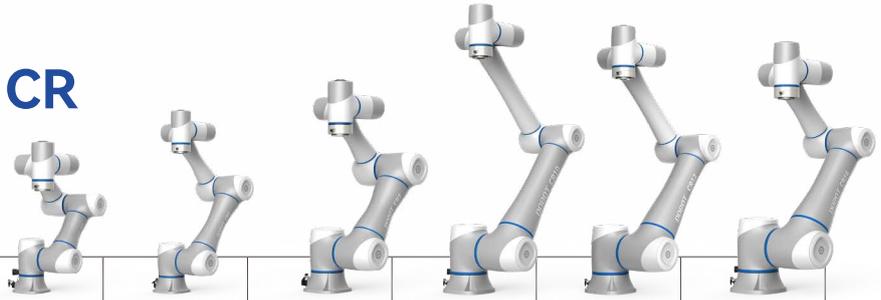
# CR20A

## Device Specifications & Dimensions

|                          |           |
|--------------------------|-----------|
| Peso                     | 70 kg     |
| Carico Utile             | 20 kg     |
| Raggio di Lavoro         | 1700 mm   |
| Massima Portata          | 1992 mm   |
| Ripetibilità             | ± 0.05 mm |
| Velocità Massima del TCP | 2 m/s     |



## I Specifiche Serie CR

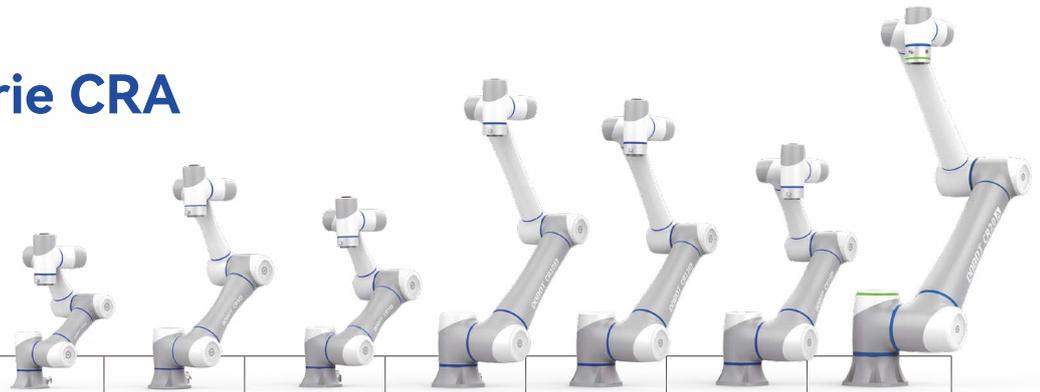


| Modelli                      |                           | CR3                         | CR5      | CR7     | CR10      | CR12     | CR16     |
|------------------------------|---------------------------|-----------------------------|----------|---------|-----------|----------|----------|
| Peso                         |                           | 16.5 kg                     | 25 kg    | 24.5 kg | 40 kg     | 39.5 kg  | 40 kg    |
| Carico utile                 |                           | 3 kg                        | 5 kg     | 7 kg    | 10 kg     | 12 kg    | 16 kg    |
| Raggio di lavoro             |                           | 620 mm                      | 900 mm   | 800 mm  | 1300 mm   | 1200 mm  | 1000 mm  |
| Massima Portata              |                           | 795 mm                      | 1,096 mm | 990 mm  | 1,525 mm  | 1,425 mm | 1,223 mm |
| Tensione nominale            |                           | 48V DC                      | 48V DC   | 48V DC  | 48V DC    | 48V DC   | 48V DC   |
| Velocità massima del TCP     |                           | 2 m/s                       | 3 m/s    | 3 m/s   | 4 m/s     | 4 m/s    | 3 m/s    |
| Campo di movimento           | J1/J2/ J4/ J5/ J6         | ± 360°                      | ± 360°   | ± 360°  | ± 360°    | ± 360°   | ± 360°   |
|                              | J3                        | ± 155°                      | ± 160°   | ± 160°  | ± 160°    | ± 160°   | ± 160°   |
| Velocità massima dei giunti  | J1/J2                     | 180° /s                     | 180° /s  | 180° /s | 120° /s   | 120° /s  | 120° /s  |
|                              | J3 /J4/J5/J6              | 180° /s                     | 180° /s  | 180° /s | 180° /s   | 180° /s  | 180° /s  |
| Interfaccia I/O sul polso    | DI/DO/AI                  | 2                           |          |         |           |          |          |
|                              | AO                        | 0                           |          |         |           |          |          |
| Interfaccia di comunicazione | Comunicazione             | RS485                       |          |         |           |          |          |
| Controller I/O               | DI                        | 16                          |          |         |           |          |          |
|                              | DO/DI                     | 16                          |          |         |           |          |          |
|                              | AI/AO                     | 2                           |          |         |           |          |          |
|                              | ABZ Incremental Encoder   | 1                           |          |         |           |          |          |
|                              | Lunghezza cavo controller | 5m                          |          |         |           |          |          |
| Ripetibilità                 |                           | ± 0.02 mm                   |          |         | ± 0.03 mm |          |          |
| Comunicazione                |                           | TCP/IP, Modbus TCP, WIFI    |          |         |           |          |          |
| Grado di protezione IP       |                           | IP54                        |          |         |           |          |          |
| Intervallo di temperatura    |                           | 0° to 45° C                 |          |         |           |          |          |
| Consumo di potenza tipico    |                           | 120W                        | 150W     | 150W    | 350W      |          |          |
| Materiale                    |                           | Aluminum alloy, ABS plastic |          |         |           |          |          |

# I CR Series Control Box Specifications

|                              |   |
|------------------------------|---|
| Modello                      | <b>CC162</b>  |
| Dimensioni                   | 360 mm x 160 mm x 402.4 mm                                    |
| Peso                         | 12 kg   |
| No. Assi controllati         | 6   |
| Potenza ingresso/input       | 110 to 220V AC, 7.5A, 50/60Hz                                 |
| Interfaccia di comunicazione | Ethernet  |
| Interfaccia I/O              | 16 x DO   |
|                              | 16 x DI/DO  |
|                              | 2 x AO (0 to 10V, 4 to 20mA)                                  |
|                              | 2 x AI (0 to 10V, 4 to 20mA)                                  |
|                              | 1 x ABZ incremental encoder                                   |
| Metodo di apprendimento      | Drag-to-teach. App  |
| Linguaggio di programmazione | Script programming  |
|                              | Graphical programming (Blockly)                               |
| Ambiente di lavoro           | Temperature: 0 to 45° C<br>Humidity: 0% to 95% non-condensing |
| Grado di protezione IP       | IP20  |

## I Specifiche Serie CRA



| Modello                           |          | CR3A  | CR5A  | CR7A      | CR10A         | CR12A   | CR16A   | CR20A   |
|-----------------------------------|----------|---|---|-----------|---------------|---------|---------|---|
| Peso                              |          | 16,5 kg   | 25 kg   | 24,5 kg v | 40 kg         | 39,5 kg | 40 kg   | 73 kg   |
| Carico massimo                    |          | 3 kg  | 5 kg  | 7 kg      | 10 kg         | 12 kg   | 16 kg   | 20 kg   |
| Raggio di lavoro                  |          | 620 mm  | 900 mm  | 800 mm    | 1300 mm       | 1200 mm | 1000 mm | 1700 mm   |
| Velocità lineare massima          |          | 2 m/s   | 2 m/s   | 2 m/s     | 2 m/s         | 2 m/s   | 2 m/s   | 2 m/s   |
| Campo di movimento                |          | J3: $\pm 155^\circ$<br>altri giunti:<br>$\pm 360^\circ$ | J3: $\pm 160^\circ$<br>altri giunti $\pm 360^\circ$ |           |               |         |         | J3: $\pm 165^\circ$<br>altri giunti:<br>$\pm 360^\circ$ |
| Velocità massima del giunto       | J1/J2    | 180°/s  |   |           | 150°/s        |         |         | 120°/s  |
|                                   | J3       | 223°/s  | 180°/s  |           |               |         |         | 150°/s  |
|                                   | J4/J5/J6 | 223°/s  |   |           |               |         | 180°/s  |   |
| Interfaccia I/O sul polso         | DI       | 2   |   |           |               |         | 4       |   |
|                                   | DO       | 2   |   |           |               |         | 4       |   |
|                                   | AI       | 2<br>(Multiplexato con RS485)                           |   |           |               |         |         |   |
| Ripetibilità                      |          | $\pm 0.02$ mm   |   |           | $\pm 0.03$ mm |         |         | $\pm 0.05$ mm   |
| Grado di protezione IP            |          | IP54  |   |           |               |         |         |   |
| Intervallo di temperatura         |          | 0~50°C  |   |           |               |         |         |   |
| Consumo di potenza tipico         |          | 120 W   | 150 W   |           | 350 W         |         | 500 W   |   |
| Installazione                     |          | Qualsiasi angolo  |   |           |               |         |         |   |
| Lunghezza del cavo del controller |          | 5 m   |   |           |               |         | 6 m     |   |
| Materiale                         |          | Aluminum alloy, ABS plastic                             |   |           |               |         |         |   |

# I CRA Series Control Box Specifications

|                              |                         |   |
|------------------------------|-------------------------|---|
| Modello                      |                         | <b>CC262</b>  |
| Dimensioni                   |                         | 345 mm x 345 mm x 145 mm  |
| Peso                         |                         | 9,5 kg (ingresso CA), 8,5 kg (ingresso CC)  |
| Potenza di ingresso          |                         | Ingresso CA: 100~240 V, 47~63 Hz<br>Ingresso CC: 30~60 V  |
| Potenza IO                   |                         | 24 V, Max 3 A, 0,5 A max per canale   |
| Interfaccia IO               | DI                      | 24 Canali (NPN o PNP)   |
|                              | DO                      | 24 Canali (NPN o PNP)   |
|                              | AI                      | 2 Canali, modalità tensione/corrente, 0~10 V, 4~20 mA   |
|                              | AO                      | 2 Canali, modalità tensione/corrente, 0~10 V, 4~20 mA   |
| Interfaccia di comunicazione | Interfaccia di rete USB | 2, utilizzati per comunicazione TCP/IP, Modbus TCP, EtherNet/IP, PROFINET<br>2, utilizzati per importazione ed esportazione di file |
|                              | Interfaccia 485 Encoder | 1, utilizzato per la comunicazione RS485, Modbus RTU<br>1, interfaccia encoder incrementale ABZ                                     |
| Ambiente di lavoro           |                         | 0~50°C, umidità ≤95%, senza condensa  |
| Grado di protezione IP       |                         | IP20 (opzionale IP54)   |
| Metodo di insegnamento       |                         | PC, APP (Android, iOS), Dispositivo di insegnamento   |
| Modelli adattabili           |                         | CR3A~CR16A  |



# Serie DOBOT CR-CRA/S

## Equipaggiata con il SafeSkin per una maggiore Sicurezza e Maggiore Efficienza

Le serie CR-CRA/S sono le versioni aggiornate delle serie CR-CRA. Hanno le stesse caratteristiche e prestazioni della serie CRA e vengono ulteriormente migliorate dall'aggiunta del SafeSkin per la rilevazione pre-collisione per ottenere una migliore sicurezza ed efficienza nella collaborazione. La serie CR-CRA/S hanno carichi utili da 3 kg, 5 kg e 10 kg per offrire sia sicurezza che efficienza agli utenti finali.



Elettronica  
di Consumo



Automotive



Semiconduttore



Lavorazione  
dei Metalli



Chimica

## 15 cm di Range di Protezione Proattiva

Le serie CR-CRA/S rilevano gli ostacoli che si avvicinano entro 15 cm e eseguono un arresto di emergenza o evitano automaticamente il corpo per evitare danni causati dalle collisioni



## Tempo di Risposta Istantaneo di 10 ms

Entro 0,01 secondi dopo il rilevamento degli ostacoli, attiva automaticamente le procedure di reazione predefinite dagli utenti, che sia per fermarsi o evitare. Il risultato è un'interazione altamente reattiva e sicura.



## Protezione di Sicurezza a 360°

Il SafeSkin è il primo accessorio indossabile dell'industria realizzato in silicone. È morbido al contatto per ridurre l'impatto delle collisioni. Con eccellenti caratteristiche anti-interferenza, le prestazioni del SafeSkin non sono influenzate da materiali intermedi come abiti e guanti di plastica. È avvolto intorno al braccio robotico per offrire una protezione di sicurezza a tutto tondo.



## Specifiche del SafeSkin

| Modello                                       | SafeSkin  |
|---|---|
| Tipo di Sensore                               | Prossimità e contatto   |
| Obiettivi di Rilevamento                      | Corpi umani, metalli, liquidi, ecc. (Meno efficace con articoli non conduttivi) |
| Posizioni di Installazione                    | Consigliate per J4, J5, J6  |
| Range Efficace di Rilevamento                 | Da 5 a 15 cm (varia in base alla posizione di installazione)                    |
| Tempo di Ciclo di Rilevamento                 | 0.01 s  |
| Tempo di Esecuzione dell'Arresto di Emergenza | 0.1 s   |



# DOBOT MG400

## Primo Braccio Robotico Industriale Desktop Mai Realizzato

Il MG400 è un braccio robotico desktop ultra-compatto progettato per svolgere varie attività di produzione in piccoli lotti e flessibili nell'industria leggera. È rapido da installare, facile da usare e sicuro per la collaborazione.



Semiconduttore



Elettronica  
di Consumo



Lavorazione  
dei Metalli



Alimentare  
e Bevande



Sanità



Vendita  
al Dettaglio

## Compatto

Con una superficie inferiore a 190 mm x 190 mm e un cablaggio semplice, il MG400 è pronto per essere installato una volta collegata l'alimentazione, rendendolo flessibile per vari ambienti di produzione.



## Calibrazione Rapida

Il MG400 supporta la programmazione grafica e la funzione "drag-to-teach", che accelerano dell'80% il tempo necessario per il processo di calibrazione, consentendo un rapido ridispiegamento.



## Prestazioni di Grado Industriale

Il MG400 ha una ripetibilità di  $\pm 0,05$  mm e riduce le vibrazioni residue del 70%. Supera la certificazione MTBF 20.000 ore ed è progettato per un uso industriale.



## Operazioni Stabili

Grazie all'algoritmo di controllo del movimento proprietario di Dobot, il MG400 ha una precisione e una stabilità altamente ottimizzate per ottenere un'operazione fluida anche durante il movimento attraverso curve complesse.



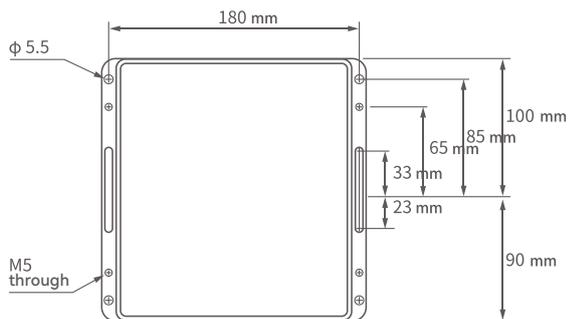
## Breve Ritorno dell'Investimento

Un MG400 è piccolo, smart, flessibile e offrendo un notevole vantaggio in termini di efficienza e produttività. Impiega un tempo relativamente breve per recuperare il proprio costo e può generare notevoli risparmi annuali e contribuisce a garantire una stabilità economica.



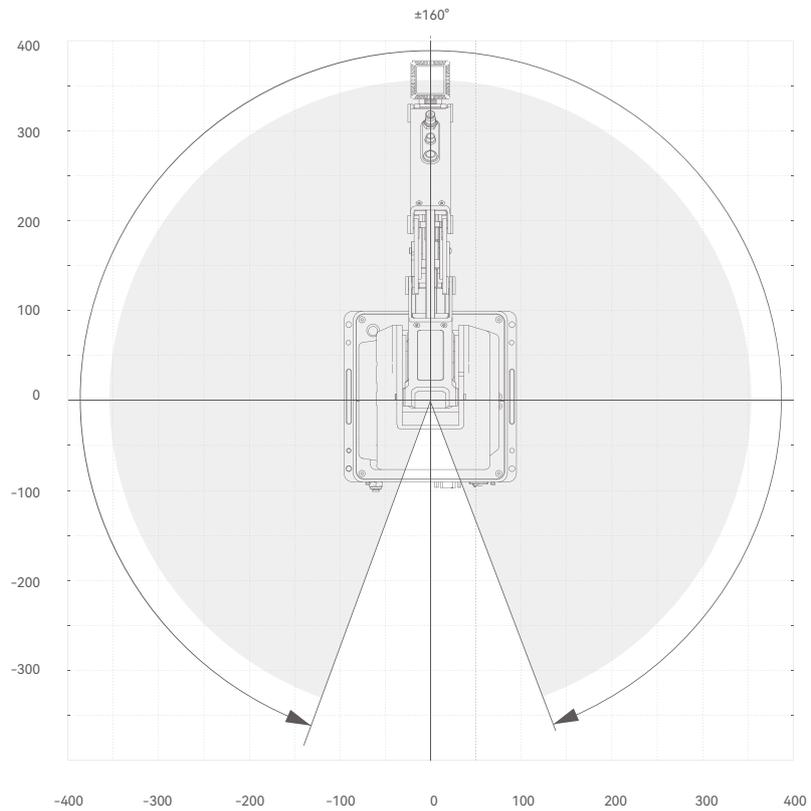
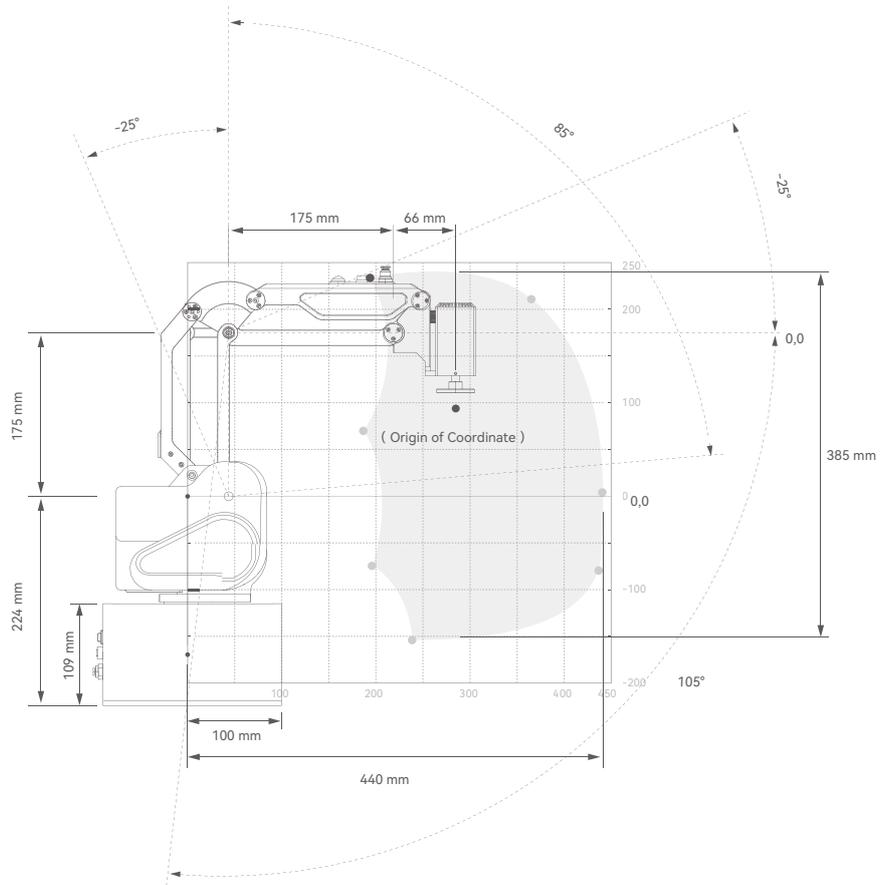
# MG400

|                               |                         |               |
|-------------------------------|-------------------------|---------------|
| Modello                       | <b>MG400</b>            |               |
| Numero di assi                | 4                       |               |
| Carico utile                  | 500 g (Max 750 g)       |               |
| Raggio di lavoro              | 440 mm                  |               |
| Ripetibilità                  | ± 0.05 mm               |               |
| Gamma di movimento            | J1                      | ± 160°        |
|                               | J2                      | -25° to 85°   |
|                               | J3                      | -25° to 105°  |
|                               | J4                      | -360° to 360° |
| Velocità massima degli arti   | J1                      | 300° /s       |
|                               | J2                      | 300° /s       |
|                               | J3                      | 300° /s       |
|                               | J4                      | 300° /s       |
| Potenza                       | 100 to 240V AC, 50/60Hz |               |
| Tensione nominale             | 48V                     |               |
| Consumo di energia            | 150W                    |               |
| Interfaccia di comunicazione  | TCP/IP, Modbus TCP      |               |
| Orientamento di installazione | Desktop                 |               |
| Peso                          | 8 kg                    |               |
| Dimensioni della base         | 190 mm × 190 mm         |               |
| Ambiente di lavoro            | 0° to 40° C             |               |



|  |                |    |
|--|----------------|----|
|  | Digital Input  | 16 |
|  | Digital Output | 16 |
|  | Ethernet       | 2  |
|  | USB 2.0        | 2  |
|  | Encoder Input  | 1  |

|  |                |   |
|--|----------------|---|
|  | Digital Input  | 2 |
|  | Digital Output | 2 |





# DOBOT M1 Pro

## SCARA Collaborativo per l'Industria Leggera

Il M1 Pro è la seconda generazione di SCARA collaborativi di Dobot, pensata per le esigenze manifatturiere dell'industria leggera. Si basa sui vantaggi del M1, con miglioramenti in vari aspetti, tra cui flessibilità, facilità d'uso, stabilità, sicurezza e intelligenza, per ottimizzare ulteriormente i flussi di automazione nell'industria leggera.



Semiconduttori



Elettronica  
di Consumo



Alimentare  
e Bevande



Sanità



Vendita  
al Dettaglio

## Configurazione Semplice

La scatola di controllo integrata elimina i cavi aggiuntivi per una configurazione plug-and-play veloce in soli 15 minuti.



## Operatività Semplice

Supporta la programmazione grafica e tramite script, rendendo la calibrazione e l'operatività accessibili a un maggior numero di utenti. Il M1 Pro può essere controllato utilizzando smartphone, tablet e altri dispositivi terminali.



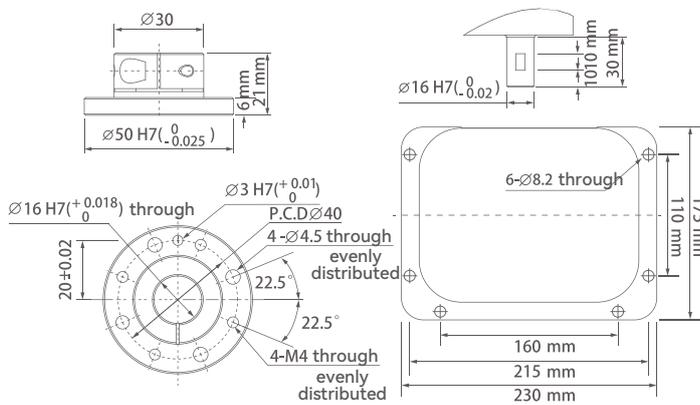
## Cooperazione Sicura

Interfaccia dell'encoder per abilitare applicazioni che richiedono una presa dinamica e il tracciamento. Supporta il multithreading, l'elaborazione parallela e i controlli I/O in movimento per aumentare la velocità delle prestazioni.



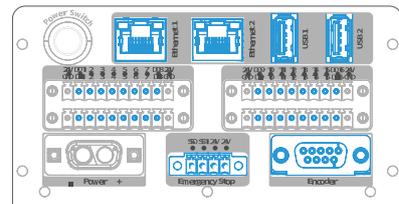
# IM1 Pro

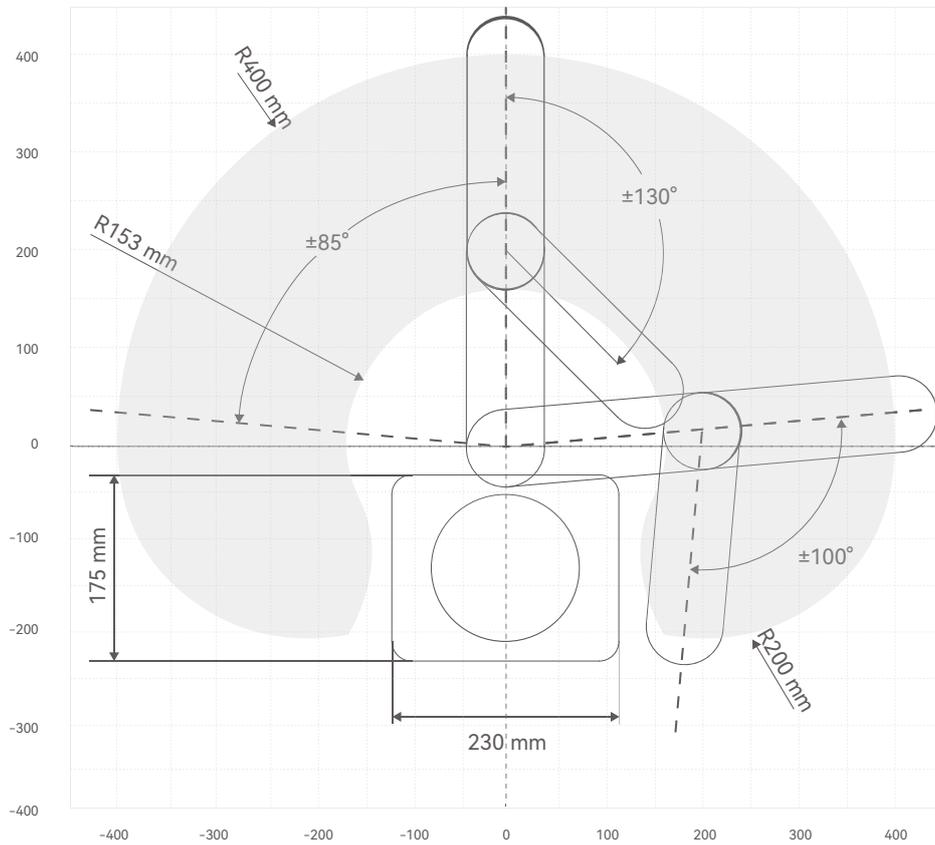
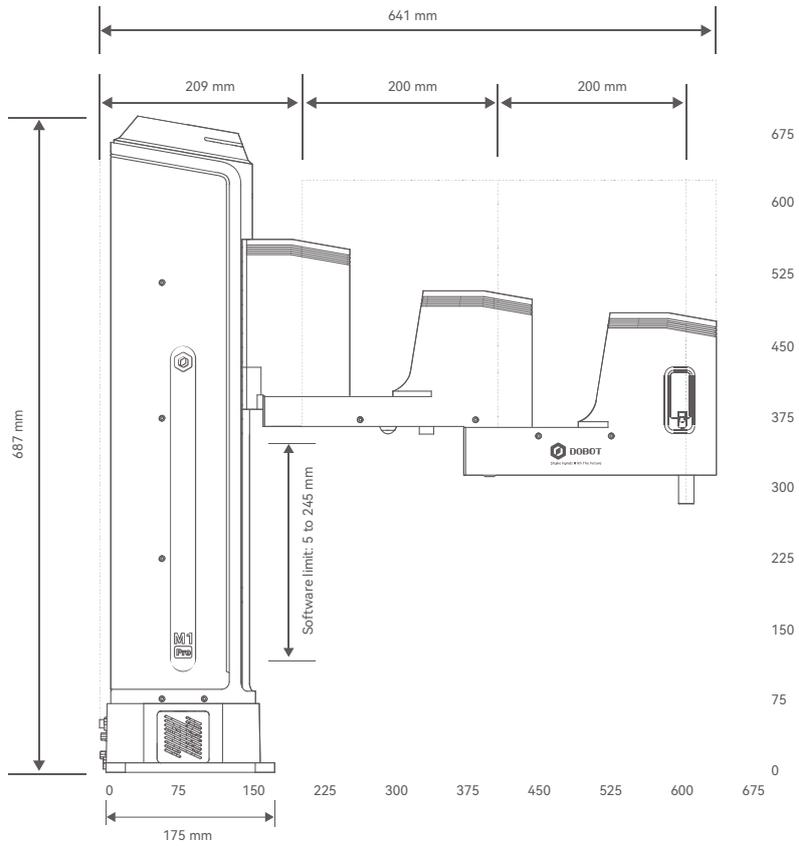
|                              |  |                |
|------------------------------|--|----------------|
| Modello                      | <b>MG400</b>                               |                |
| Raggio di lavoro             | 400 mm                                     |                |
| Carico utile                 | 1.5 kg                                     |                |
| Gamma di movimento           | J1   | -85° to 85°    |
|                              | J2   | -130° to 130°  |
|                              | J3   | 5 mm to 245 mm |
|                              | J4   | -360° to 360°  |
| Velocità massima degli arti  | J1, J2                                     | 180° /s        |
|                              | J1 + J2                                    | 2 m/s          |
|                              | J3   | 1 m/s          |
| Ripetibilità                 | ± 0.02 mm                                  |                |
| Potenza                      | 100 to 240V AC, 50/60Hz                    |                |
| Peso                         | 15.7 kg                                    |                |
| Interfaccia di comunicazione | TCP/IP, Modbus, WiFi                       |                |
| I/O Interface                | 16-channel DI (PNP)<br>16-channel DO (PNP) |                |



## Robot Interface

| Base Interface           |    | Arm Tip Interface |   |
|--------------------------|----|-------------------|---|
| Digital Input            | 16 | Digital Input     | 4 |
| Digital Output           | 16 | Digital Output    | 4 |
| Ethernet                 | 2  |                   |   |
| USB 2.0                  | 2  |                   |   |
| Encoder Input            | 1  |                   |   |
| Emergency Stop Interface | 1  |                   |   |







# Serie DOBOT Nova

## Robot Collaborativi leggeri

La serie Nova è disponibile con opzioni di carico massimo di 2 kg e 5 kg. I cobot Nova sono estremamente leggeri e semplici da utilizzare. Grazie alle diverse funzionalità di sicurezza integrate, assicurano versatilità in una vasta gamma di applicazioni..



Vendita  
al Dettaglio



Alimentare  
e Bevande



Fisioterapia



Consegne

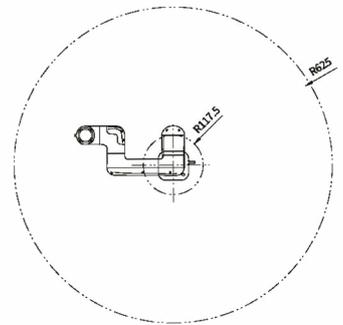
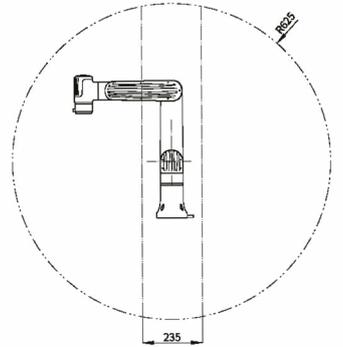
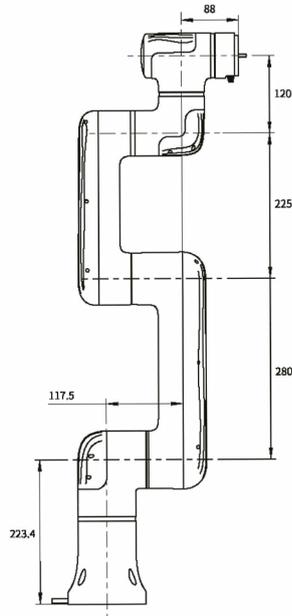
# I Serie Nova

|                              |                   |                             |             |
|------------------------------|-------------------|-----------------------------|-------------|
| Modello                      |                   | Nova 2                      | Nova 5      |
| Weight                       |                   | 11 kg                       | 14 kg       |
| Payload                      |                   | 2 kg                        | 850 mm      |
| Working Radius               |                   | 625 mm                      | 850 mm      |
| Max. Speed of TCP            |                   | 1.6 m/s                     | 2 m/s       |
| Gamma di movimento           | J1                | ± 360°                      | ± 360°      |
|                              | J2                | ± 180°                      | ± 180°      |
|                              | J3                | ± 156°                      | ± 160°      |
|                              | J4                | ± 360°                      | ± 360°      |
|                              | J5                | ± 360°                      | ± 360°      |
|                              | J6                | ± 360°                      | ± 360°      |
| Maximum Joint Speed          | J1/J2/J3/J4/J5/J6 | 135° /s                     | 100° /s     |
| Velocità massima degli arti  | DI                | 2 inputs                    |             |
|                              | DO                | 2 outputs                   |             |
|                              | RS485             | Supported                   |             |
| Ripetibilità                 |                   | ± 0.05 mm                   | ± 0.05 mm   |
| IP Rating                    |                   | IP54                        | IP54        |
| Noise                        |                   | 65dB (A)                    | 70dB (A)    |
| Working Environment          |                   | 0° to 50° C                 | 0° to 50° C |
| Potenza                      | Typical value     | 100W                        | 230W        |
|                              | Maximum value     | 250W                        | 770W        |
| Interfaccia di comunicazione |                   | Any angle                   |             |
| Cable Length to Controller   |                   | 3 m                         |             |
| Materials                    |                   | Aluminum alloy, ABS plastic |             |

|                         |  |  |
|-------------------------|--|--|
| Modello                 | <b>CCBOX</b>                           |  |
| Dimensions              | 200 mm x 120 mm x 55 mm                |  |
| Weight                  | 1.3 kg                                 |  |
| Input Power             | 30 to 60V DC                           |  |
| IO Power                | 24V, Max 2A, Max 0.5A for each channel |  |
| IO Interface            | DI                                     | 8 inputs (NPN or PNP)                      |
|                         | DO                                     | 8 outputs (NPN or PNP)                     |
|                         | AI                                     | 2 inputs, voltage mode, 0V to 10V          |
|                         | AO                                     | 2 outputs, voltage mode, 0V to 10V         |
| Remote Power On/Off     | Supported                              |  |
| Communication Interface | Network interface                      | 2, for TCP/IP and Modbus TCP communication |
|                         | USB                                    | 2, for connecting USB wireless module      |
|                         | 485 interface                          | 1, for RS485 and Modbus RTU communication  |
| Working Environment     | Temperature                            | 0° to 50° C                                |
|                         | Humidity                               | ≤ 95%, noncondensing                       |
| IP Rating               | IP20                                   |  |
| Cooling Mode            | Passive heat dissipation               |  |
| Software                | PC, APP (Android, iOS)                 |  |

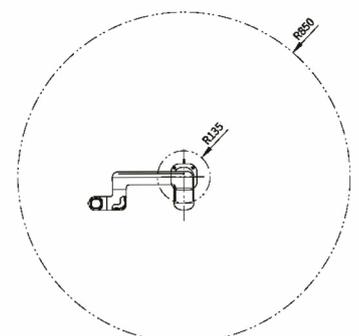
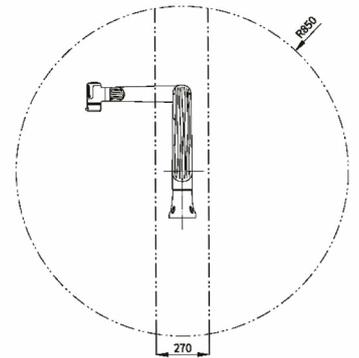
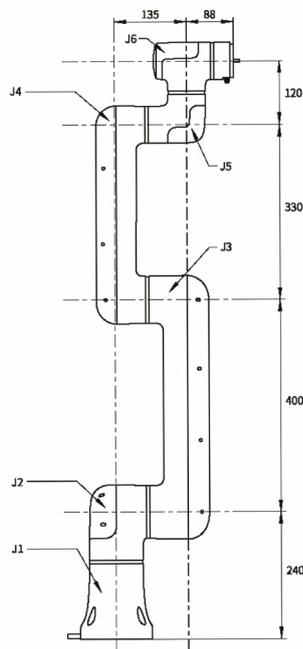
# Nova 2

Device Specifications & Dimensions



# Nova 5

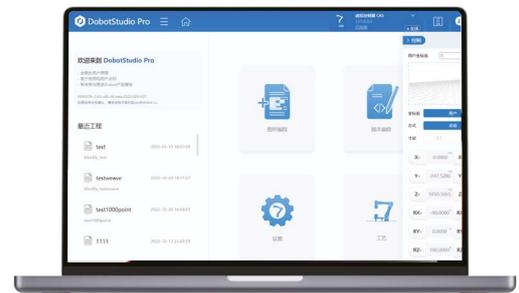
Device Specifications & Dimensions



# Software di Controllo

## DobotStudio Pro

La serie DOBOT CR può essere controllata utilizzando DobotStudio Pro su dispositivi Windows. Dotato di un'interfaccia utente intuitiva e metodi di programmazione innovativi, il software supporta lo sviluppo secondario. La funzionalità di simulazione integrata consente una valutazione pre-deploy per accelerare il processo di transizione verso l'automazione.



## CR Studio

Utilizza CR Studio sui dispositivi mobili per controllare la serie DOBOT CR. Il software supporta la programmazione grafica e tramite script, facili da imparare.



## SmartPendant

Il SmartPendant è il dispositivo hardware per il controllo della serie DOBOT CR. Con la stessa interfaccia utente e funzionalità complessive dell'app mobile, il SmartPendant è dotato di pulsanti fisici per input di controllo tattili e di un arresto di emergenza.





# Certificazioni di Prodotto

I prodotti Dobot hanno superato numerose certificazioni, tra cui ISO 13849, 15066, la certificazione CE europea, NRTL nordamericana, KCs coreana, CR cinese e molte altre. Rispettando i requisiti normativi di sicurezza e affidabilità, i nostri robot sono pronti per essere distribuiti in tutto il mondo.

| Product | Safety Certifications |              |                     | Region Certifications |                |            |            | Reliability Certifications |                   | Other                       |             |
|---------|-----------------------|--------------|---------------------|-----------------------|----------------|------------|------------|----------------------------|-------------------|-----------------------------|-------------|
|         | ISO 13849 PL=d        | ISO/TS 15066 | North American NRTL | European CE           | Australian RCM | Chinese CR | Korean KCs | MTBF 20,000 hours          | MTBF 30,000 hours | Cleanroom, ISO 5/ Class 100 | SEMI S2& S8 |
| CR      | ✓                     | ✓            | ✓                   | ✓                     | ✓              | ✓          | ✓          | ✓                          | ✓                 | ✓                           | ✓           |
| MG400   |                       | ✓            |                     | ✓                     | ✓              | ✓          | ✓          | ✓                          |                   |                             |             |
| M1 Pro  |                       |              |                     | ✓                     |                |            | ✓          |                            |                   |                             |             |



# DH-ROBOTICS



## PGE

|                        | PGE-5   | PGE-8  | PGE-15 | PGE-50  |
|------------------------|---------|--------|--------|---------|
| Gripping force         | 0.8~5 N | 2~8 N  | 6~15 N | 15~50 N |
| Opening/closing stroke | 26 mm   | 14 mm  | 26 mm  | 26 mm   |
| Weight                 | 0.4 kg  | 0.4 kg | 0.4 kg | 0.4 kg  |



## PGC

|                        | PGC-50  | PGC-140  | PGC-300  |
|------------------------|---------|----------|----------|
| Gripping force         | 0.8~5 N | 40~140 N | 40~300 N |
| Opening/closing stroke | 26 mm   | 50 mm    | 75 mm    |
| Weight                 | 0.4 kg  | 1 Kg     | 1.6 kg   |



## PGI

|                        | PGI-140  | PGI-800   |
|------------------------|----------|-----------|
| Gripping force         | 40~140 N | 200~800 N |
| Opening/closing stroke | 80 mm    | 120 mm    |
| Weight                 | 1 kg     | 7,5 kg    |



## CGC-80

|                        |         |
|------------------------|---------|
| Gripping force         | 20~80 N |
| Opening/closing stroke | 10 mm   |
| Weight                 | 1.5 kg  |



## AG-95

|                        |          |
|------------------------|----------|
| Gripping force         | 45~160 N |
| Opening/closing stroke | 95 mm    |
| Weight                 | 1 kg     |



## RGI-14

|                        |         |
|------------------------|---------|
| Gripping force         | 10~35 N |
| Opening/closing stroke | 14 mm   |
| Weight                 | 0.8 kg  |



## DH-3

|                        |   |
|------------------------|---|
| Gripping force         | 10~65 N                                 |
| Opening/closing stroke | 106 mm (parallel)<br>122 mm (centering) |
| Weight                 | 1.68 kg                                 |



# Rete di Servizio

## Soddisfare ogni esigenza dei nostri clienti

I robot Dobot sono impiegati in molte industrie, tra cui automotive, elettronica di consumo, semiconduttori, elettrodomestici e retail. Abbiamo stabilito strette relazioni con BYD, Luxshare Precision, Midea Group, Foxconn e molte altre rinomate corporazioni internazionali. Dobot ha sede a Shenzhen, con filiali in Germania, Giappone e negli Stati Uniti. Attraverso la nostra rete di partner, Dobot si impegna a offrire servizi tempestivi, efficienti e professionali ai clienti.





[www.deacobotics.it](http://www.deacobotics.it)



[info@deacobotics.it](mailto:info@deacobotics.it)



[linkedin.com/company/dea-cobotics](https://www.linkedin.com/company/dea-cobotics)



+39 0872 470366



Via Follani n°232 - 66034 Lanciano (CH), Italy  
Sede operativa - C.da Rosciavizza n°15, 66030 Mozzagrogna (CH)

